Tutoraggio Settimana 11 Diagonalizzazione e geometria dello spazio

Giovedì 7, venerdì 8 e lunedì 11 dicembre 2023

Esercizio 1. Per ognuna delle seguenti coppie di matrici A e v stabilire se v è un autovettore per A.

1.
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}, v = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

2.
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}, v = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$
.

3.
$$A = \begin{pmatrix} 1 & \pi & \sqrt{2} \\ 0 & 2 & -4 \\ 0 & 0 & 10 \end{pmatrix}, v = \begin{pmatrix} \pi \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

4.
$$A = \begin{pmatrix} 1 & \pi & \sqrt{2} \\ 0 & 2 & -4 \\ 0 & 0 & 10 \end{pmatrix}, v = \begin{pmatrix} \pi \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

5.
$$A = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ -2 & 1 & 2 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}, v = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

6.
$$A = \begin{pmatrix} 4 & -2 & -4 & 6 \\ 4 & -2 & 0 & 2 \\ -4 & 6 & 4 & -2 \\ -4 & 6 & 8 & -6 \end{pmatrix}, v = \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 2. Calcolare il polinomio caratteristico di $A = \begin{pmatrix} -3 & -3 & -3 \\ 4 & 4 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

Dedurre dal teorema di Cayley-Hamilton che A è un proiettore e trovare una sua base diagonalizzante.

Esercizio 3. Calcolare il polinomio caratteristico di $A = \begin{pmatrix} 9 & -4 & 12 \\ -4 & 3 & -6 \\ -8 & 4 & -11 \end{pmatrix}$.

Dedurre dal teorema di Cayley-Hamilton che A è una radice quadrata dell'identità, ovvero $A^2 = \mathbf{1}_2$ e quindi A è diagonalizzabile su \mathbb{R} . Trovare una matrice invertibile B ed una matrice diagonale D tali che $B^{-1}AB = D$.

Esercizio 4. Stabilire se la seguente matrice è diagonalizzabile su \mathbb{R} o su \mathbb{C} :

$$A = \begin{pmatrix} 4 & -2 & -4 & 6 \\ 4 & -2 & 0 & 2 \\ -4 & 6 & 4 & -2 \\ -4 & 6 & 8 & -6 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 5. Consideriamo la matrice

$$A = \begin{pmatrix} -13 & 9 & -3 & -15 \\ -94 & 64 & -18 & -102 \\ 78 & -51 & 17 & 84 \\ -58 & 39 & -11 & -62 \end{pmatrix}.$$

- 1. Stabilire se A è diagonalizzabile su \mathbb{R} e nel caso lo sia trovare una matrice invertibile B ed una matrice diagonale D tali che $B^{-1}AB = D$.
- 2. Calcolare la prima colonna di A^{-1} utilizzando la formula di Cramer.
- 3. Dare una formula per trovare una matrice C tale che $C^2 = A$.

Esercizio 6. In (\mathbb{R}^3,\cdot) si considerino $n=(1,2,3)^t$ e $P=(1,2,-1)^t$.

- 1. (2 punti) Calcolare le equazioni parametriche e cartesiane del piano π passante per P ed avente n come vettore normale.
- 2. (2 punti) Trovare equazioni parametriche e cartesiane della retta r ottenuta come intersezione di π con il piano $\sigma: x+y+z=1$.
- 3. (2 punti) Calcolare la distanza di P da r.
- 4. (1 punto) Calcolare la proiezione ortogonale di P sul piano σ .

Esercizio 7. Si considerino le sequenti due rette di \mathbb{R}^3 :

$$r_1: \left\{ \begin{array}{c} x-y+3z=1\\ 2x-3y+4z=-1 \end{array} \right. \quad e \quad r_2= \left(\begin{array}{c} 5\\ 2\\ -1 \end{array} \right) + \left\langle \left(\begin{array}{c} -1\\ 1\\ 3 \end{array} \right) \right\rangle$$

- 1. (1 punto) Determinare la posizione reciproca di r_1 ed r_2 , senza cambiare la loro forma.
- 2. (1 punto) Trovare una forma parametrica per r_1 ed una forma cartesiana per r_2 .
- 3. (2 punti) Calcolare la distanza tra r_1 ed r_2 .
- 4. (2 punti) Trovare le equazioni parametriche e cartesiane del piano π contenente r_2 e parallelo ad r_1 .
- 5. (1 punto) Si consideri la seguente famiglia di rette parallele ad r_1 dipendente dal parametro reale k:

$$r_1(k): \begin{cases} x - y + 3z = k \\ 2x - 3y + 4z = k \end{cases}$$

Trovare tutti i valori di k per i quali $r_1(k) \subset \pi$.