

## Richiami:

Una combinazione lineare di  $h$  vettori

$$v_1, v_2, \dots, v_h$$

di uno spazio vettoriale  $V$  su un campo  $\mathbb{K}$

è

un vettore  $v \in V$  della forma

$$v = t_1 v_1 + t_2 v_2 + \dots + t_h v_h$$

per qualche  $t_1, t_2, \dots, t_h \in \mathbb{K}$ . Abbiamo denotato

$$\text{Span}(v_1, \dots, v_h) = \mathcal{L}(v_1, \dots, v_h) = \left\{ t_1 v_1 + \dots + t_h v_h \mid t_1, \dots, t_h \in \mathbb{K} \right\}$$

l'insieme delle combinazioni lineari.

$$\underline{\text{Es:}} \cdot) \mathcal{L}(0_V) = \{t \cdot 0_V \mid t \in \mathbb{K}\} = \{0_V\}$$

Terminologia:

Un multiplo di un vettore  $v \in V$  è un vettore della forma  $tv$ , per qualche  $t \in \mathbb{K}$ .

$$\cdot) \mathcal{L}(v) = \{tv \mid t \in \mathbb{K}\} = \{\text{multipli di } v\}$$

Es:  $A = \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}$      $B = \begin{pmatrix} i \\ -1 \end{pmatrix}$      $C = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$

$\text{Span}(A) \stackrel{?}{\subseteq} \text{Span}(B, C)$

Sol.: Se  $\text{Span}(A) \subseteq \text{Span}(B, C)$  allora  $A \in \text{Span}(B, C)$

Oss:  $v \in \text{Span}(v)$  : Infatti:  $v = 1v$

Viceversa se  $A \in \text{Span}(B, C)$  allora  $\text{Span}(A) \subseteq \text{Span}(B, C)$

Infatti, se  $A = t_1 B + t_2 C$  allora

$$tA = t(t_1 B + t_2 C) = \dots$$

oss (generale): Siano  $u, v, w \in V$ . Allora

$$\text{Span}(u) \subseteq \text{Span}(v, w) \iff u \in \text{Span}(v, w)$$

Infatti:

$\Rightarrow$ ) Se  $\text{Span}(u) \subseteq \text{Span}(v, w)$ , allora  $u \in \text{Span}(u) \subseteq \text{Span}(v, w)$

$\Leftarrow$ ) Se  $u \in \text{Span}(v, w)$ . Allora  $\underline{u = t_1 v + t_2 w}$   
(per qualche  $t_1, t_2 \in \mathbb{K}$ ). Per  $t \in \mathbb{K}$

$$tu = t(t_1 v + t_2 w) = (tt_1)v + (tt_2)w$$

$$\in \text{Span}(v, w). \quad \square$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} i \\ -1 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Domanda: A è una combinazione lineare di B e C?

$$\text{Span}(B, C) = \{t_1 B + t_2 C \mid t_1, t_2 \in \mathbb{K}\}$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix} = -i \begin{pmatrix} i \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$A = -i B = \boxed{-i} B + \boxed{0} C \in \text{Span}(B, C)$$

$t_1 \quad t_2$

Quindi

$$\text{Span}(A) \subsetneq \text{Span}(B, C).$$

$$it = 2$$

$$t = -2i$$

Assunto!

È uguale? Se lo fosse C sarebbe un multiplo

di A:

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = t \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix} \Leftrightarrow$$

$$t = 1$$

$$2t = 2 \Rightarrow$$

$$\boxed{\begin{matrix} t = 1 \\ t = -2i \end{matrix}}$$

OSS (importante):

$$\boxed{v_1, v_2, \dots, v_n \in \text{Span}(v_1, v_2, \dots, v_n)}$$

In fatti,  $1v = v$  (Assioma);  $\boxed{Dv = Dv}$  (Esercizio!)

$$v_1 = 1v_1 = 1v_1 + Dv = 1v_1 + Dv_2 + Dv_3 + \dots + Dv_n$$

$$v_2 = 1v_2 = 1v_2 + Dv = 0v_1 + 1v_2 + Dv_3 + \dots + Dv_n$$

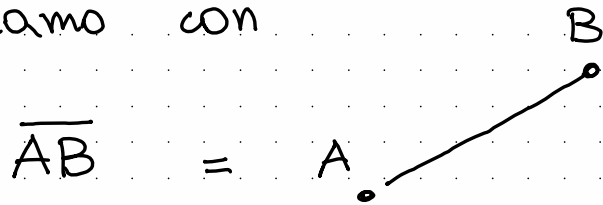
⋮

$$v_i = 0v_1 + Dv_2 + \dots + 0v_{i-1} + 1v_i + Dv_{i+1} + \dots + Dv_n$$

Esempio di spazio vettoriale: i vettori geometrici del piano.

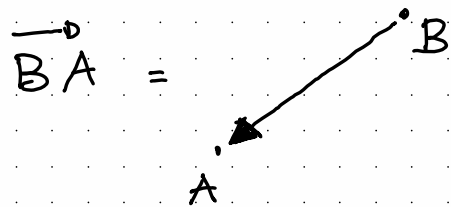
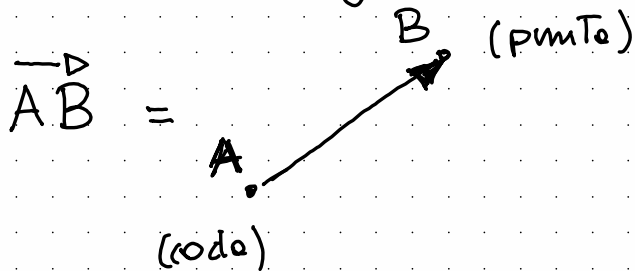
Dati due punti  $A, B \in \mathbb{E}^2 =$  piano euclideo

denotiamo con



il segmento di estremi A e B.

Diamo ai segmenti una orientazione:



Def: Diciamo che due segmenti orientati

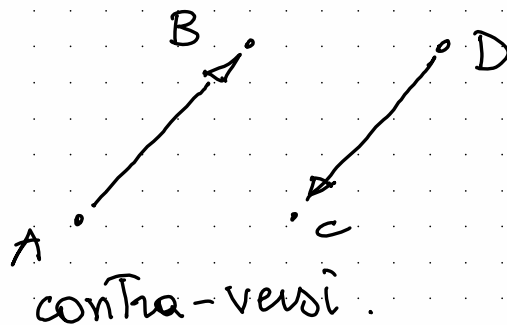
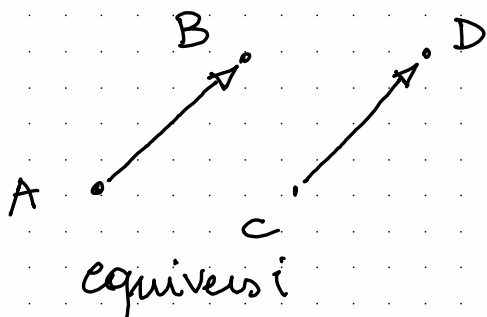
$\overrightarrow{AB}$  e  $\overrightarrow{CD}$  sono congruenti (o equipollenti o uguali) se

1)  $\overline{AB}$  e  $\overline{CD}$  sono congruenti (= hanno la stessa lunghezza)

2)  $\overline{AB}$  e  $\overline{CD}$  sono paralleli

$$\boxed{\overrightarrow{AB} \equiv \overrightarrow{CD}}$$

3)  $\overrightarrow{AB}$  e  $\overrightarrow{CD}$  hanno lo stesso verso:

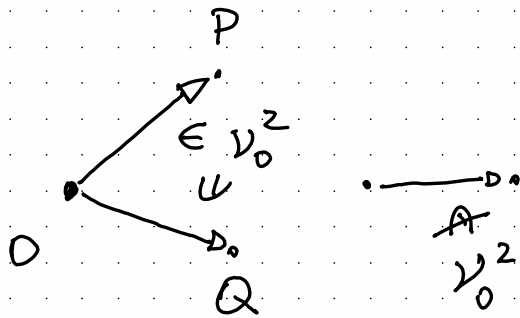




Def ( $\mathcal{V}_0^2$ ): Fissiamo  $O \in \mathbb{E}^2$ .

Denotiamo con

$$\mathcal{V}_0^2 = \{ \overrightarrow{OP} \mid P \in \mathbb{E}^2 \}$$



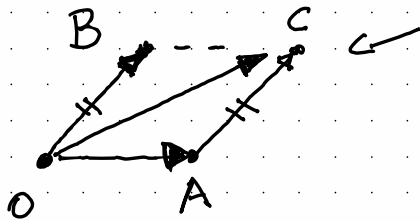
l'insieme dei segmenti orientati  
che hanno come coda il punto  $O$ .

Teorema:  $V_0^2$  può essere dotato di una somma e di un prodotto per scalari che lo rendono un spazio vettoriale su  $\underline{\mathbb{R}}$ .

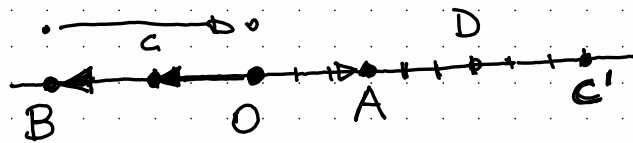
Somma:  $+ : V_0^2 \times V_0^2 \rightarrow V_0^2$ .

$\overrightarrow{OA} + \overrightarrow{OB} = \overrightarrow{OC}$  dove  $C$  è l'unico punto t.c.

$$\boxed{\overrightarrow{AC} \equiv \overrightarrow{OB}}$$



regola del parallelogramma.



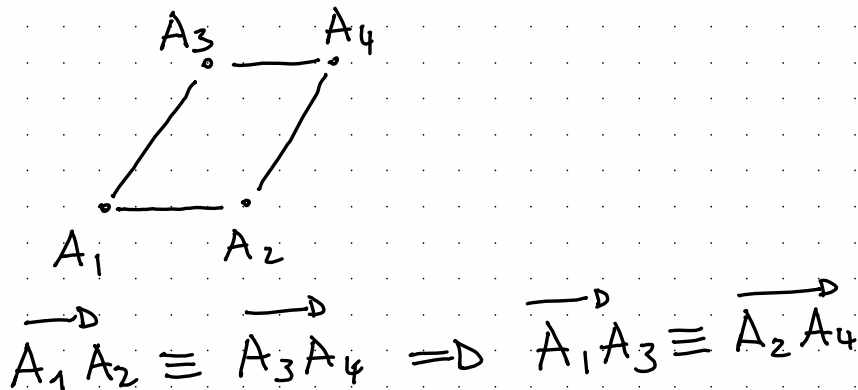
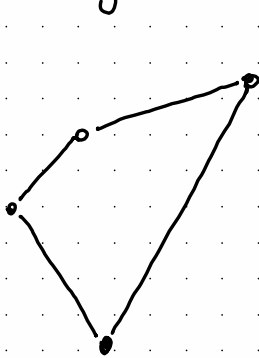
$$\begin{aligned} \overrightarrow{OC'} &= \overrightarrow{OA} + \overrightarrow{OD} \\ &= \overrightarrow{OA} - \overrightarrow{OB} \end{aligned} \quad \begin{aligned} -\overrightarrow{OB} &\equiv \text{"}\overrightarrow{BO}\text{"} \\ &= \overrightarrow{OD} \end{aligned}$$

Teorema:  $(\mathcal{V}_0^2, +)$  è un gruppo commutativo

La dimostrazione si basa sul seguente

Teorema (del parallelogramma):

Un quadrilatero è un parallelogramma se e solo se ha due lati paralleli e congruenti.



1) Elemento neutro:  $\vec{00}$

$$\vec{OA} + \vec{00} = \vec{OC} \quad \text{dove } C \text{ \u00e9 t.c. } \vec{AC} \equiv \vec{00}$$

$$\Rightarrow A=C \quad \Rightarrow \vec{OA} + \vec{00} = \vec{OA}$$

$$\vec{00} + \vec{OA} = \vec{OC} \quad \text{dove } C \text{ \u00e9 t.c. } \vec{OC} \equiv \vec{OA}$$

$$\Rightarrow A=C \quad \Rightarrow \vec{00} + \vec{OA} = \vec{OA}$$

2) commutativit\u00e0:

$$\vec{OA} + \vec{OB} = \vec{OC} \quad \text{dove } C \text{ \u00e9 t.c. } \vec{AC} \equiv \vec{OB}$$

$$\Rightarrow \vec{AO} \equiv \vec{CB} \quad \Rightarrow \vec{OA} \equiv \vec{BC}$$

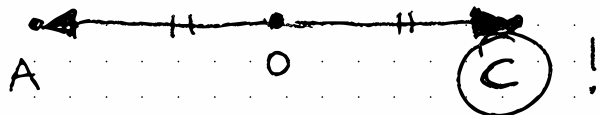
Teo  
parallelogramma

$$\Rightarrow \vec{OB} + \vec{OA} = \vec{OC} = \vec{OA} + \vec{OB}$$

Def:

3) opposto:  $\vec{OA} + \vec{OC} = \vec{00}$  dove  $C$  è t.c.

$$\vec{AO} \equiv \vec{OC} \quad \Rightarrow \quad \vec{OA} \equiv \vec{CO}$$

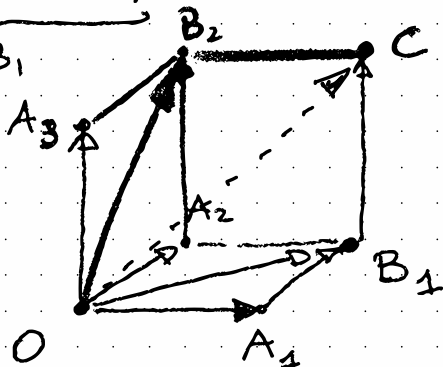


Quindi  $-\vec{OA}$  è  $\vec{OC}$  dove  $C$  è

l'unico punto che giace sulla retta  
per  $O$  e  $A$ , ha distanza  $|\vec{OA}|$  da  $O$   
e che giace sulla semiretta  
che non contiene  $A$ .

4) Assocetività :

$$\underbrace{(\vec{OA}_1 + \vec{OA}_2)}_{\vec{OB}_1} + \vec{OA}_3 \stackrel{?}{=} \vec{OA}_1 + \underbrace{(\vec{OA}_2 + \vec{OA}_3)}_{\vec{OB}_2}$$



$$\vec{OC} := \vec{OB}_1 + \vec{OA}_3$$

$$\vec{OB}_1 := \vec{OA}_1 + \vec{OA}_2$$

$$\vec{OB}_2 := \vec{OA}_2 + \vec{OA}_3$$

Dimostriamo che

$$\vec{OC} := \vec{OB}_1 + \vec{OA}_3 = \vec{OA}_1 + \vec{OB}_2$$

$\triangleq \triangleq$

$$\boxed{\vec{A_1C} \equiv \vec{OB}_2}$$

$$\vec{OC} := \vec{OB}_1 + \vec{OA}_3$$

def  
 $\Leftrightarrow$

$$\vec{B}_1 C \equiv \vec{OA}_3$$

$$\vec{OB}_1 := \vec{OA}_1 + \vec{OA}_2$$

def  
 $\Leftrightarrow$

$$\vec{A}_1 B_1 \equiv \vec{OA}_2 \Leftrightarrow \vec{A}_2 B_1 \equiv \vec{OA}_1$$

$$\vec{OB}_2 := \vec{OA}_2 + \vec{OA}_3$$

def  
 $\Leftrightarrow$

$$\vec{A}_2 B_2 \equiv \vec{OA}_3$$

(vedi appunti).

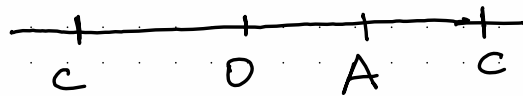
□

## Prodotto per scalari:

$t \in \mathbb{R}$ ,  $\vec{OA} \in V_0^2$ . Definiamo

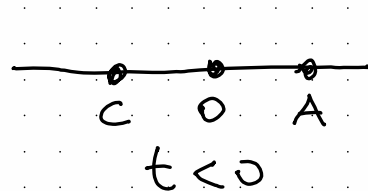
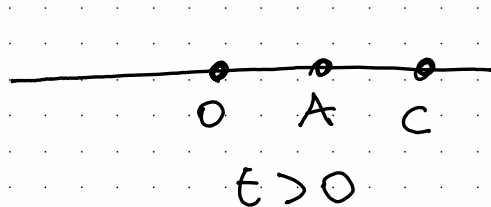
$$t \vec{OA} = \vec{OC}$$

dove  $C$  è l'unico punto che giace sulla retta per  $O$  e  $A$ ,  $|\vec{OC}| = |t| |\vec{OA}|$



$C$  giace sulla semiretta che contiene  $A$  se  $t > 0$

$C$  giace sulla semiretta che non contiene  $A$  se  $t < 0$





Es:  $\frac{1}{2} \overrightarrow{OA} = \overrightarrow{OC}$  ,  $\overrightarrow{OC'} = -\frac{1}{2} \overrightarrow{OA}$



Teorema : 1)  $a (\overrightarrow{OA} + \overrightarrow{OB}) = a \overrightarrow{OA} + a \overrightarrow{OB}$

2)  $(a+b) \overrightarrow{OA} = a \overrightarrow{OA} + b \overrightarrow{OA}$

3)  $(ab) \overrightarrow{OA} = a (b \overrightarrow{OA})$

4)  $1 \overrightarrow{OA} = \overrightarrow{OA}$

$\forall a, b \in \mathbb{R}, \forall A, B \in \mathbb{E}^2$ .

dim (Esercizio).

