

Note

31 Ottobre e 2 Novembre 2017

1 Inviluppo convesso

Un sottoinsieme \mathcal{C} del piano o dello spazio si dice *convesso* se dati comunque due suoi punti $A, B \in \mathcal{C}$ tutto il segmento \overline{AB} è contenuto in \mathcal{C} .

Esempio 1.1. Dati due punti A e B il segmento \overline{AB} è dato da (esercizio!)

$$\overline{AB} = \{(1-t)A + tB \mid 0 \leq t \leq 1\} = \{t_1A + t_2B \mid t_1 + t_2 = 1, t_1, t_2 \geq 0\}.$$

Esempio 1.2. Dato $r > 0$ ed un punto C , la palla di centro C e raggio r è l'insieme

$$B(C, r) = \{X \mid \|X - C\| \leq r\}.$$

Esso è un insieme convesso: infatti siano $X_1, X_2 \in B(C, r)$ e sia $(1-t)X_1 + tX_2$ un punto del segmento tra X_1 ed X_2 . Si ha

$$\|(1-t)X_1 + tX_2\| \leq \|(1-t)X_1\| + \|tX_2\| = (1-t)\|X_1\| + t\|X_2\| \leq (1-t)r + tr = r$$

dove si è usata la disuguaglianza triangolare (dimostrarla!):

$$\|X + Y\| \leq \|X\| + \|Y\|.$$

Dati n punti P_1, \dots, P_n il loro *inviluppo convesso* è l'insieme

$$\langle P_1, \dots, P_n \rangle_{conv} = \{t_1P_1 + \dots + t_nP_n \mid \sum_{i=1}^n t_i = 1, t_i \geq 0\}.$$

Un vettore $P \in \langle P_1, \dots, P_n \rangle_{conv}$ si dice una *combinazione convessa* dei punti P_1, \dots, P_n .

Teorema 1.3. L'insieme $\langle P_1, \dots, P_n \rangle_{conv}$ è convesso.

Dimostrazione: Siano $A = t_1P_1 + \dots + t_nP_n$ e $B = s_1P_1 + \dots + s_nP_n$ due punti di $\langle P_1, \dots, P_n \rangle_{conv}$. Mostriamo che ogni punto $(1-t)A + tB$ del segmento \overline{AB} appartiene a $\langle P_1, \dots, P_n \rangle_{conv}$. Si ha

$$(1-t)A + tB = (1-t)\left[\sum_{i=1}^n t_i P_i\right] + t\left[\sum_{i=1}^n s_i P_i\right] = \sum_{i=1}^n [(1-t)t_i + ts_i]P_i$$

Poichè

1. $(1-t)t_i + ts_i \geq 0$ e
2. $\sum_{i=1}^n (1-t)t_i + ts_i = (1-t)\left[\sum_{i=1}^n t_i\right] + t\left[\sum_{i=1}^n s_i\right] = (1-t) + t = 1$,

il punto $(1-t)A + tB$ appartiene a $\langle P_1, \dots, P_n \rangle_{conv}$.

□

Il prossimo risultato ci dice che $\langle P_1, \dots, P_n \rangle_{conv}$ è il più piccolo insieme convesso contenente i punti P_1, \dots, P_n .

Teorema 1.4. *Sia \mathcal{C} un insieme convesso contenente i punti P_1, \dots, P_n ; allora \mathcal{C} contiene anche $\langle P_1, \dots, P_n \rangle_{conv}$.*

Dimostrazione: Sia $P = t_1P_1 + \dots + t_nP_n$ un punto di $\langle P_1, \dots, P_n \rangle_{conv}$. Mostriamo che $P \in \mathcal{C}$. Se $t_n = 1$, allora $t_1 = \dots = t_{n-1} = 0$ e quindi $P = P_n \in \mathcal{C}$ per ipotesi. Se $t_n \neq 1$ allora

$$P = (1-t_n)\left[\frac{t_1}{(1-t_n)}P_1 + \frac{t_2}{(1-t_n)}P_2 + \dots + \frac{t_{n-1}}{(1-t_n)}P_{n-1}\right] + t_nP_n$$

Questo dimostra che se $\langle P_1, \dots, P_{n-1} \rangle_{conv}$ è contenuto in \mathcal{C} allora anche $\langle P_1, \dots, P_n \rangle_{conv}$ lo è, per ogni n . Quindi

$$\langle P_1 \rangle_{conv} \subset \mathcal{C} \Rightarrow \langle P_1, P_2 \rangle_{conv} \subset \mathcal{C} \Rightarrow \langle P_1, P_2, P_3 \rangle_{conv} \subset \mathcal{C} \Rightarrow \dots \Rightarrow \langle P_1, \dots, P_n \rangle_{conv} \subset \mathcal{C}.$$

□

2 Sottospazi affini e lineari

Dati n punti P_1, \dots, P_n (del piano o dello spazio) il loro *inviluppo affine* è l'insieme

$$\langle P_1, \dots, P_n \rangle_{aff} = \{t_1P_1 + \dots + t_nP_n \mid \sum_{i=1}^n t_i = 1\}.$$

Un vettore $P \in \langle P_1, \dots, P_n \rangle_{aff}$ si dice una *combinazione affine* dei punti P_1, \dots, P_n . Un sottoinsieme del piano o dello spazio si dice un *sottospazio affine* se è l'involuppo affine di alcuni punti.

Diciamo che i punti P_1, \dots, P_n sono *affinemente indipendenti* se nessuno di tali punti è combinazione affine dei rimanenti. Si noti che se P_1, \dots, P_n non sono affinemente indipendenti, allora il loro involuppo affine è generato da un numero minore di punti: in altre parole se $P_n \in \langle P_1, \dots, P_{n-1} \rangle_{aff}$ allora (esercizio!)

$$\langle P_1, \dots, P_n \rangle_{aff} = \langle P_1, \dots, P_{n-1} \rangle_{aff}. \quad (1)$$

Inoltre vale anche il viceversa vale: se (1) è soddisfatta allora P_1, \dots, P_n non sono affinemente indipendenti.

Sia $\mathcal{A} = \langle P_1, \dots, P_n \rangle_{aff}$ un sottospazio affine tale che i suoi generatori P_1, \dots, P_n sono affinemente indipendenti. In tal caso definiamo la *dimensione* di \mathcal{A} come

$$\dim \mathcal{A} := n - 1.$$

Ad esempio un punto $\langle P \rangle$ ha dimensione zero. Una *retta affine* è un sottospazio affine di dimensione uno. Un *piano affine* è un sottospazio affine di dimensione due.

Dati n punti P_1, \dots, P_n (del piano o dello spazio) il loro *involuppo lineare* è l'insieme

$$\langle P_1, \dots, P_n \rangle = \{t_1 P_1 + \dots + t_n P_n\}$$

ovvero è l'insieme delle combinazioni lineari dei vettori posizione degli n punti. Un sottoinsieme del piano o dello spazio si dice un *sottospazio lineare o vettoriale* se è l'involuppo lineare di alcuni punti. Si noti che un sottospazio vettoriale deve necessariamente contenere l'origine (perchè?).

I vettori posizione $\vec{OP}_1, \dots, \vec{OP}_n$ si dicono *linearmente indipendenti* se nessuno di loro è combinazione lineare dei rimanenti. Si noti che se $\vec{OP}_1, \dots, \vec{OP}_n$ non sono linearmente indipendenti allora il loro involuppo lineare è generato da un numero minore di vettori: in altre parole se $P_n \in \langle P_1, \dots, P_{n-1} \rangle$ allora (esercizio!)

$$\langle P_1, \dots, P_n \rangle = \langle P_1, \dots, P_{n-1} \rangle.$$

Sia $\mathcal{U} = \langle P_1, \dots, P_n \rangle$ un sottospazio vettoriale tale che i suoi generatori P_1, \dots, P_n sono linearmente indipendenti. In tal caso definiamo la *dimensione* di \mathcal{U} come

$$\dim \mathcal{U} := n.$$

A differenza dei sottospazi affini, esiste un unico sottospazio vettoriale di dimensione zero che è l'insieme composto dal solo vettore nullo.

I sottospazi affini sono strattamente legati ai sottospazi vettoriali:

Teorema 2.1. Sia $\mathcal{A} = \langle P_1, \dots, P_n \rangle_{aff}$ un sottospazio affine di dimensione $n - 1$. Allora \mathcal{A} è il traslato di un sottospazio vettoriale di dimensione $n - 1$: più precisamente

$$\mathcal{A} = P_1 + \langle \vec{P_1P_2}, \vec{P_1P_2}, \dots, \vec{P_1P_n} \rangle$$

Dimostrazione: Sia $P = t_1P_1 + \dots + t_nP_n \in \mathcal{A}$; poichè $\sum_{i=1}^n t_i = 1$ possiamo scrivere

$$P = (1 - \sum_{i=2}^n t_i)P_1 + t_2P_2 + \dots + t_nP_n = P_1 + t_2(\vec{P_1P_2}) + \dots + t_n(\vec{P_1P_n})$$

e quindi $\mathcal{A} \subseteq P_1 + \langle \vec{P_1P_2}, \vec{P_1P_2}, \dots, \vec{P_1P_n} \rangle$. L'altra inclusione si dimostra nello stesso modo.

Facciamo vedere che $\vec{P_1P_2}, \vec{P_1P_2}, \dots, \vec{P_1P_n}$ sono linearmente indipendenti se e solo se P_1, \dots, P_n sono affinemente indipendenti: supponiamo prima che P_1, \dots, P_n siano affinemente indipendenti e supponiamo per assurdo che $\vec{P_1P_2}, \vec{P_1P_2}, \dots, \vec{P_1P_n}$ non siano linearmente indipendenti: allora esiste uno di tali vettori (supponiamo $\vec{P_1P_n}$) che è combinazione lineare dei rimanenti:

$$\vec{P_1P_n} = s_2 \vec{P_1P_2} + s_3 \vec{P_1P_3} + \dots + s_{n-1} \vec{P_1P_{n-1}}$$

ovvero

$$P_n - P_1 = s_2(P_2 - P_1) + \dots + s_{n-1}(P_{n-1} - P_1) = \sum_{i=2}^{n-1} s_i P_i - \left(\sum_{i=2}^{n-1} s_i \right) P_1$$

che diventa

$$P_n = (1 - \sum_{i=2}^{n-1} s_i)P_1 + \sum_{i=2}^{n-1} s_i P_i \in \langle P_1, \dots, P_{n-1} \rangle_{aff}$$

contro l'ipotesi. Il viceversa si fa esattamente nello stesso modo (esercizio!).

□

3 Sottospazi affini del piano

Sottospazi affini del piano di dimensione 0: essi sono tutti e soli i punti $P = \langle P \rangle_{aff}$.

Sottospazi affini del piano di dimensione 1: due punti del piano sono affinementemente indipendenti se e solo se sono distinti (esercizio). Siano quindi $P \neq Q$ due punti. Allora il loro inviluppo affine

$$\langle P, Q \rangle_{aff} = \{(1-t)P + tQ \mid t \in \mathbf{R}\} = P + \langle \vec{PQ} \rangle$$

è la retta passante per P e Q ; ovvero è la retta passante per P e avente vettore direttore \vec{PQ} .

Sottospazi affini del piano di dimensione 2: Tre punti del piano sono affinementemente indipendenti se e solo se non giacciono su una stessa retta (esercizio!). In tal caso il loro inviluppo affine è tutto il piano.

Sottospazi affini di dimensione ≥ 3 : Siano P_1, \dots, P_n n punti distinti del piano con $n \geq 4$. Allora P_1, \dots, P_n non sono affinementemente indipendenti. Infatti: sia r la retta per P_1 e per P_2 : se r contiene tutti gli n punti allora $\langle P_1, \dots, P_n \rangle_{aff} = r = \langle P_1, P_2 \rangle_{aff}$ e dato che $n > 2$ essi non sono affinementemente indipendenti. Se esiste almeno un punto P_3 che non appartiene a r allora

$$\mathcal{E}^2 \supseteq \langle P_1, \dots, P_n \rangle_{aff} \supseteq \langle P_1, P_2, P_3 \rangle_{aff} = \mathcal{E}^2$$

e quindi $\langle P_1, \dots, P_n \rangle_{aff} = \langle P_1, P_2, P_3 \rangle_{aff}$ da cui deduciamo che P_1, \dots, P_n non sono affinementemente indipendenti per $n \geq 4$. Concludiamo che non ci sono sottospazi affini del piano di dimensione ≥ 3 .

4 Sottospazi affini dello spazio

Sottospazi affini dello spazio di dimensione 0: essi sono tutti e solo i punti $P = \langle P \rangle_{aff}$.

Sottospazi affini dello spazio di dimensione 1: due punti dello spazio sono affinementemente indipendenti se e solo se sono distinti (esercizio). Siano quindi $P \neq Q$ due punti. Allora il loro inviluppo affine

$$\langle P, Q \rangle_{aff} = \{(1-t)P + tQ \mid t \in \mathbf{R}\} = P + \langle \vec{PQ} \rangle$$

è la retta passante per P e Q ; ovvero è la retta passante per P e avente vettore direttore \vec{PQ} .

Sottospazi affini dello spazio di dimensione 2: Tre punti dello spazio sono affinementemente indipendenti se e solo se non giacciono su una stessa retta.

Siano quindi P , Q ed R tre punti che non giacciono su una stessa retta. Il loro involuppo affine

$$\langle P, Q, R \rangle = \{(1 - t_2 - t_3)P + t_2Q + t_3R \mid t_2, t_3 \in \mathbf{R}\} = P + \langle \vec{PQ}, \vec{PR} \rangle$$

è l'unico piano che li contiene tutti.

Sottospazi affini dello spazio di dimensione 3: Quattro punti nello spazio sono affinemente indipendenti se e solo non giacciono tutti su uno stesso piano e non giacciono a tre-a tre su una stessa retta (esercizio). In tal caso il loro involuppo affine è tutto lo spazio (esercizio! suggerimento: usare la proiezione ortogonale su uno dei 4 piani che essi generano). Per cui esiste un unico sottospazio affine dello spazio di dimensione tre.

Sottospazi affini dello spazio di dimensione ≥ 4 : Siano P_1, \dots, P_n n punti distinti del piano con $n \geq 5$. Allora P_1, \dots, P_n non sono affinemente indipendenti (esercizio!). Quindi non esistono sottospazi affini dello spazio di dimensione ≥ 4 .

5 Centro di massa e centroide

Consideriamo un sistema fisico composto da n particelle (nel piano o nello spazio) di masse rispettivamente m_1, \dots, m_n e posizionate nei punti P_1, \dots, P_n . Il *centro di massa* del sistema è il punto

$$C := \frac{m_1P_1 + m_2P_2 + \dots + m_nP_n}{m_1 + \dots + m_n}.$$

Si noti che $C \in \langle P_1, \dots, P_n \rangle_{conv}$ (esercizio!). Nel caso in cui le particelle hanno tutte la stessa massa $m_1 = m_2 = \dots = m_n = m$ allora

$$C = \frac{P_1 + P_2 + \dots + P_n}{n} = \frac{1}{n}(P_1 + \dots + P_n).$$

In tal caso il centro di massa si chiama anche il centroide del sistema. Se $n = 3$ e P_1, P_2 e P_3 sono affinemente indipendenti, il centroide del sistema è l'intersezione delle tre mediane del triangolo $T = \langle P_1, P_2, P_3 \rangle_{conv}$.