

Nome, Cognome e Matricola

---

Esame scritto di Geometria  
Ingegneria per l'ambiente ed il territorio  
Secondo appello aa: 2023/24  
Docente: Giovanni Cerulli Irelli

12 febbraio 2024

**Esercizio 1.** In  $(\mathbb{R}^2, \cdot)$  consideriamo la retta  $r = P + \langle v \rangle$  dove

$$P = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

1. (1 punto) Calcolare equazioni cartesiane della retta  $r$ .
2. (1 punto) Calcolare la pendenza  $m$  della retta  $r$ .
3. (1 punto) Calcolare il punto  $Q$  ottenuto riflettendo ortogonalmente l'origine  $O$  attraverso la retta  $r$ .
4. (1 punto) Calcolare l'area del triangolo  $T$  di vertici  $O, P, Q$ .
5. (1 punto) Calcolare equazioni parametriche della bisettrice del triangolo  $T$  nel vertice  $O$ .
6. (1 punto) Calcolare la distanza dell'origine  $O$  dalla retta  $r$ .
7. (1 punto) Calcolare equazioni cartesiane e parametriche della circonferenza  $\mathcal{C}$  di centro  $O$  e tangente alla retta  $r$ .

Fare un disegno che illustri la situazione.

**Esercizio 2.** In  $\mathbb{R}^3$  consideriamo le due rette

$$r_1 : \begin{cases} x_1 - 2x_2 + x_3 = 1 \\ 2x_1 - 4x_2 + 3x_3 = 2 \end{cases} \quad e \quad r_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

- (1 punto) Stabilire la posizione reciproca di  $r_1$  ed  $r_2$ , senza cambiare la loro forma.
- (1 punto) Calcolare equazioni parametriche di  $r_1$ .
- (1 punto) Sia  $v_1$  un vettore direttore di  $r_1$  e  $v_2 = (1, -2, 1)^t$  il vettore direttore di  $r_2$  fornito dal testo. Calcolare  $v_3 = v_1 \wedge v_2$ .
- (1 punto) Calcolare la distanza tra  $r_1$  ed  $r_2$ .
- (1 punto) Dimostrare che le due rette  $r_1$  ed  $r_2$  sono ortogonali.
- (1 punto) Sia  $\pi_1$  il piano passante per  $r_1$  ed ortogonale ad  $r_2$  e sia  $\pi_2$  il piano passante per  $r_2$  ed ortogonale ad  $r_1$ . Calcolare equazioni cartesiane della retta  $r_3 = \pi_1 \cap \pi_2$ .
- (1 punto) Calcolare  $Q_1 = \pi_2 \cap r_1$  e  $Q_2 = \pi_1 \cap r_2$ . Dimostrare che  $r_3$  è la retta di minima distanza tra  $r_1$  ed  $r_2$  ovvero la retta tale che  $\text{dist}(r_1, r_2) = \text{dist}(Q_1, Q_2)$ .

**Esercizio 3.** *Si consideri la seguente matrice*

$$A = \begin{pmatrix} -9 & 8 & -2 \\ 10 & -7 & 2 \\ 80 & -64 & 17 \end{pmatrix}$$

1. (1 punto) *Calcolare il determinante di  $A$ .*
2. (1 punto) *Calcolare  $A^2$ .*
3. (1 punto) *Trovare l'unico vettore  $v$  tale che  $Av = e_1$ .*
4. (1 punto) *Calcolare una base di  $V_1(A)$ , ovvero l'autospazio di  $A$  relativo all'autovalore 1.*
5. (1 punto) *Calcolare una base di  $V_{-1}(A)$ , ovvero l'autospazio di  $A$  relativo all'autovalore  $-1$ .*
6. (1 punto) *Stabilire se  $A$  è diagonalizzabile su  $\mathbb{R}$ . Nel caso lo sia, trovare una matrice invertibile  $B$  ed una matrice diagonale  $D$  tali che  $B^{-1}AB = D$ .*
7. (1 punto) *Dimostrare che una matrice diagonalizzabile  $n \times n$  avente come unico autovalore 1 è la matrice identità.*

**Esercizio 4.** Consideriamo l'applicazione lineare  $F : \mathbb{R}[x]_{\leq 2} \rightarrow \mathbb{R}[x]_{\leq 3}$

$$F(p(x)) = (x+1)p(x+1) - xp'(x+1)$$

per ogni  $p(x) \in \mathbb{R}[x]_{\leq 2}$ .

1. (1 punto) Calcolare la matrice  $A$  associata ad  $F$  nelle basi standard.
2. (1 punto) Stabilire se  $F$  è iniettiva.
3. (1 punto) Trovare una base  $\mathcal{B}_{\text{Im}(F)}$  dell'immagine di  $F$ .
4. (1 punto) Trovare l'unico polinomio  $p(x)$  tale che  $F(p(x)) = 1 + x + x^3$ .
5. (1 punto) Dimostrare che i tre polinomi  $q_1(x) = 1 + x$ ,  $q_2(x) = 1 + x + x^2$  e  $q_3(x) = 1 + x + x^2 + x^3$  sono linearmente indipendenti.
6. (1 punto) Trovare un polinomio  $q_4(x)$  tale che l'insieme  $\mathcal{B} = (q_1(x), q_2(x), q_3(x), q_4(x))$  sia una base di  $\mathbb{R}[x]_{\leq 3}$ .
7. (1 punto) Calcolare la matrice associata ad  $F$  nella base standard in partenza e nella base  $\mathcal{B}$  in arrivo.

**Esercizio 5.** *Siano*

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad c = 3.$$

*Consideriamo il polinomio di secondo grado*

$$p(X) = X^t A X + 2b \cdot X + c$$

*nella variabile vettoriale  $X = (x_1, x_2)^t$  e la conica  $\mathcal{C}_p = \{X \in \mathbb{R}^2 \mid p(X) = 0\}$ .*

1. (1 punto) *Calcolare  $p(X)$ .*
2. (1 punto) *Dimostrare che  $A$  è ortogonalmente diagonalizzabile.*
3. (1 punto) *Calcolare la segnatura di  $A$ .*
4. (1 punto) *Trovare una matrice ortogonale  $B$  ed una matrice diagonale  $D$  tali che  $B^t A B = D$ .*
5. (1 punto) *Trovare il polinomio  $q(Y)$  ottenuto da  $p(X)$  mediante il cambio di variabile  $X = B Y$ .*
6. (1 punto) *Trovare il centro  $C$  della conica, ovvero un vettore  $C$  tale che il cambio di variabile  $Y = Z + C$  trasformi il polinomio  $q(Y)$  in un polinomio  $r(Z)$  che non ha parte lineare.*
7. (1 punto) *Trovare la forma canonica metrica di  $\mathcal{C}_p$  e stabilire di quale conica si tratta.*