



# FISICA

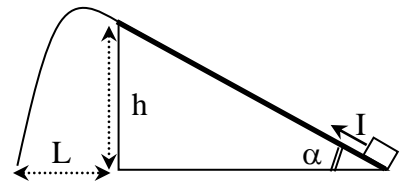
A.A. 2024-2025

Ingegneria Gestionale

4° prova - 20 Marzo 2025

1. Su di un piano inclinato liscio inclinato di  $40^\circ$  rispetto all'orizzontale, un corpo di massa  $m=5\text{kg}$  è trattenuto in equilibrio da una forza applicata parallelamente al piano inclinato. Calcolare il valore di tale forza e della reazione normale. Determinare inoltre, nel caso tale forza venga ridotta del 50%, il tempo necessario affinché il corpo discenda dalla quota  $h=2\text{ m}$  fino a terra ed il valore dell'accelerazione di discesa.

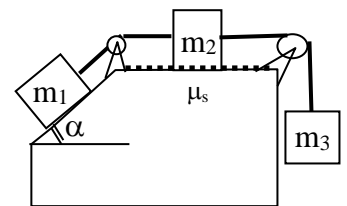
2. Un blocco di massa  $m=2\text{kg}$  è posto alla base di una rampa di lancio priva di attrito ed inclinata di un angolo  $\alpha=30^\circ$  rispetto all'orizzontale. Al tempo  $t=0$  il blocco viene lanciato con un impulso  $I=10\text{ Ns}$  diretto lungo la rampa. Determinare in quanto tempo il blocco raggiunge la sommità alla quota  $h=30\text{cm}$  e a quale velocità. Nei tempi successivi il blocco si distacca dalla rampa descrivendo una traiettoria parabolica. Determinare la distanza  $L$  del punto di atterraggio dalla rampa.



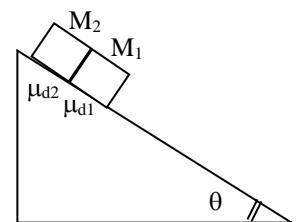
3. Un pattinatore su ghiaccio lanciato alla velocità di  $10\text{m/s}$  su di un piano ghiacciato orizzontale si arresta lentamente nello spazio di  $120\text{m}$  a causa delle forze di attrito tra pattini e ghiaccio. Determinare il coefficiente di attrito dinamico tra pattini e ghiaccio. Ricalcolare lo spazio di arresto supponendo che il piano ghiacciato sia inclinato di  $1^\circ$  rispetto all'orizzontale. Dare infine il valore dell'angolo del piano affinché il pattinatore si muova di moto rettilineo uniforme

4. Un blocco scivola lungo un piano liscio avente una inclinazione di  $\theta=25^\circ$ . Se il blocco parte da fermo dalla sommità e la lunghezza del piano inclinato è  $s=3\text{m}$ , trovare l'accelerazione del blocco e la sua velocità quando raggiunge il fondo. Ripetere l'esercizio supponendo che sul piano inclinato ci sia attrito (statico  $\mu_s = 0.25$ , dinamico  $\mu_d = 0.20$ ).

5. Un blocco di massa  $m_2=10\text{Kg}$  è posto su di un piano orizzontale scabro caratterizzato da un coefficiente di attrito statico  $\mu_s=0.2$ . Al blocco sono collegati, attraverso funi e pulegge tutte di masse trascurabili, altri due blocchi disposti come in figura; in particolare alla sinistra si trova un blocco di massa  $m_1=6\text{Kg}$  disposto su un piano liscio inclinato di  $\alpha=30^\circ$  rispetto all'orizzontale, mentre alla destra un blocco di massa  $m_3$  è appeso al sistema, lungo la verticale. Determinate il valore minimo che deve avere la massa  $m_3$  per poter trascinare tutto il sistema. Determinate l'intervallo di valori consentiti per  $m_3$  affinché il sistema rimanga in equilibrio.



6. Due blocchi in contatto l'un con l'altro scivolano lungo un piano scabro inclinato di  $\theta=35^\circ$  rispetto all'orizzontale. Sapendo che il blocco anteriore  $M_1=3\text{ kg}$  è frenato da una forza di attrito di coefficiente  $\mu_{d1}=0.8$  superiore all'attrito esercitato sul blocco posteriore di massa  $M_2=2\text{ kg}$  ( $\mu_{d2}=0.3$ ) determinare l'accelerazione comune di caduta del gruppo dei blocchi. Determinare inoltre l'intensità delle forze interne di contatto fra i due blocchi.





# FISICA

A.A. 2024-2025

Ingegneria Gestionale  
Soluzioni della 4° prova

1. Le forze agenti sulla massa sono 3: la forza peso  $P=mg$  diretta verticalmente, la reazione normale del piano inclinato  $R_n$  diretta lungo la normale  $n$ , e la tensione di sostegno della fune diretta lungo il piano inclinato opposta all'asse  $t$ .

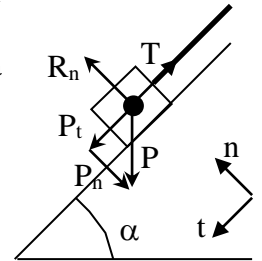
Applicando il II principio e proiettando le forze sui due assi  $t$  ed  $n$  si ottiene il sistema

$$\hat{n} \begin{cases} R_n - P_N = ma_N = 0 \\ P_t - T = ma_t = 0 \end{cases} \quad \text{dove la forza peso viene decomposta secondo le sue}$$

proiezioni lungo gli assi  $t$  ( $P_t = P \sin \alpha$ ) ed  $n$  ( $P_n = P \cos \alpha$ ). Dalla seconda ricaviamo il valore della tensione  $T = P_t = mg \sin \alpha = 31.5 \text{ N}$ .

Se la tensione viene ridotta del 50% al nuovo valore  $T^* = P_t/2 = 15.7 \text{ N}$ , il blocco non può più rimanere in quiete e scivola a valle con accelerazione

$$a_t = \frac{P_t - T^*}{m} = \frac{P - T/2}{m} = \frac{P_t}{2m} = \frac{g}{2} \sin \alpha = 3.15 \text{ m/s}^2$$



2. Il blocco è inizialmente fermo con quantità di moto nulla. Immediatamente dopo l'applicazione dell'impulso il blocco acquista una velocità iniziale di lancio aumentando la propria quantità di moto  $\Delta p = mv_o = I$  da cui si ricava la velocità iniziale  $v_o = I/m = 5 \text{ m/s}$ .

Nella salita il blocco è soggetto alla forza peso  $P$  ed alla reazione normale  $R_n$ . Proiettando le forze lungo la normale e la tangenziale si ottiene:

$$\hat{n} \begin{cases} R_n - P \cos \alpha = 0 \\ -P \sin \alpha = ma \end{cases} \quad \text{da cui la decelerazione di salita } a = -g \sin \alpha$$

per integrazione si ottiene la **velocità**  $v(t) = v_o - gt \sin \alpha$

e per ulteriore integrazione lo **spazio percorso**  $s(t) = v_o t - gt^2 \sin \alpha / 2$

Il **tempo di salita**  $t^*$  si ottiene imponendo  $s(t^*) = v_o t - gt^2 \sin \alpha / 2 = h / \sin \alpha$  e risolvendo la

relativa equazione di 2° grado che fornisce la soluzione  $t^* = \left( \frac{v_o - \sqrt{v_o^2 - 2gh}}{g \sin \alpha} \right) = 128 \text{ ms}$ . Si noti

che è stata scartata la seconda soluzione con il segno + davanti al radicale. Questa corrisponderebbe ad un tempo successivo  $t^{**}$ . Infatti se la rampa fosse infinitamente lunga il blocco, raggiunta la quota  $h$  nell'istante  $t^*$ , la oltrepasserebbe per poi ridiscendervi a questo istante successivo  $t^{**}$

La **velocità di uscita** dalla rampa è quindi  $v_1 = v(t^*) = v_o - gt^* \sin \alpha = \sqrt{v_o^2 - 2gh} = 4.37 \text{ m/s}$ .

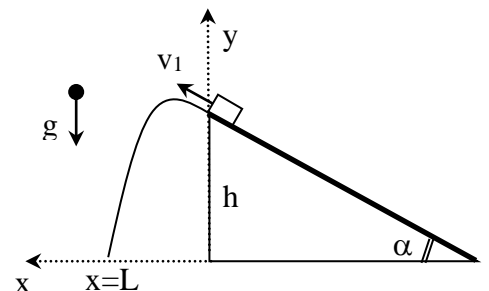
**Moto parabolico successivo all'istante  $t^*$ :**

Assumiamo di azzerare nuovamente il cronometro cominciando a contare il tempo  $t$  a partire da  $t^*$ .

Le equazioni cinematiche divengono ora

$$\text{lungo } x \begin{cases} x(t) = v_1 t \cos \alpha \\ v_x = v_1 \cos \alpha \\ a_x = 0 \end{cases} \quad \text{lungo } y \begin{cases} y(t) = h + v_1 t \sin \alpha - gt^2 / 2 \\ v_y = v_1 \sin \alpha - gt \\ a_y = -g \end{cases}$$

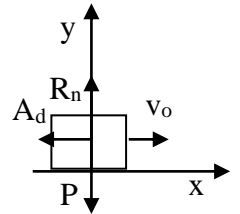
il tempo di volo del grave si ottiene dall'equazione:



$$y(t_v) = h + v_1 t_v \sin \alpha - g t_v^2 / 2 = 0 \quad \text{da cui } t_v = \frac{v_1}{g} \left[ \sin \alpha + \sqrt{\sin^2 \alpha + \frac{2gh}{v_1^2}} \right]$$

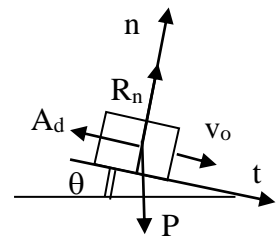
$$\text{da cui si ricava la gittata } L = \frac{v_1^2}{g} \left[ \sin \alpha \cos \alpha + \cos \alpha \sqrt{\sin^2 \alpha + \frac{2gh}{v_1^2}} \right] = 2.10 \text{ m}$$

**3. Studio della dinamica:** sul pattinatore agiscono 3 forze, la forza peso  $P$  la reazione normale  $R_n$  e l'attrito dinamico  $A_d$ . Il peso e la reazione normale si equilibrano lungo l'asse  $y$  ( $R_n = P = mg$ ). Lungo l'asse  $x$  rimane solo l'attrito dinamico  $ma_x = -A_d = -\mu_d R_n = -\mu_d mg$ , che è responsabile di una decelerazione costante  $a_x = -\mu_d g$  (moto uniformemente ritardato). **Studio della cinematica:** integrando l'accelerazione si ottiene la velocità  $v(t) = v_o - \mu_d g t$  (dove  $v_o$  è la velocità iniziale).



Integrando ulteriormente si ottiene lo spazio percorso  $x(t) = v_o t - \mu_d g t^2 / 2$ . L'istante di arresto si ottiene annullando la velocità  $v(t^*) = v_o - \mu_d g t^* = 0$  da cui  $t^* = v_o / \mu_d g$ ; a quell'istante il pattinatore ha percorso lo spazio  $s = x(t^*) = v_o^2 / (2\mu_d g)$ . Il valore di  $\mu_d$  si ottiene invertendo l'espressione trovata  $\mu_d = v_o^2 / 2gs = 0.043$ .

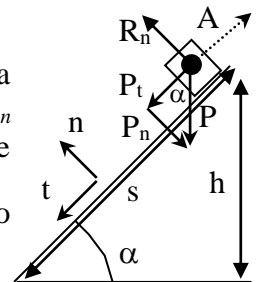
Nel caso di piano ghiacciato inclinato di un angolo  $\theta$  rispetto all'orizzontale le 3 forze vanno proiettate lungo gli assi normale ( $n$ ) e tangenziale ( $t$ ). Le equazioni sono quindi 
$$\hat{n} \begin{cases} R_n - mg \cos \theta = 0 \\ \hat{t} \begin{cases} mg \sin \theta - A_d = ma_t \end{cases} \end{cases}$$
 dove la forza peso  $P$



è stata decomposta in  $P_t = mg \sin(\theta)$  e  $P_n = mg \cos(\theta)$ . Dalla prima equazione ricaviamo  $R_n = mg \cos \theta$ , dalla seconda ricaviamo invece l'accelerazione di discesa

$a_t = g(\sin \theta - \mu_d \cos \theta) = -0.2456$  che per  $\theta = 1^\circ$  rimane ancora negativa (moto uniformemente ritardato). Il nuovo spazio percorso fino all'arresto diviene  $s = v_o^2 / 2|a_t| = 203.6$  m. Inclinando ulteriormente il piano si può ottenere anche  $a_t = 0$  (moto rett. uniforme) per  $\theta = \arctan(\mu_d) = 2^\circ 26'$ .

**4. Studio della dinamica:** in assenza di attrito le forze agenti sul blocco sono 2: la forza peso  $P = mg$  diretta verticalmente e la reazione normale del piano inclinato  $R_n$  diretta lungo la normale  $n$ . Applicando il II principio e proiettando le forze sui due assi  $t$  ed  $n$  si ottiene 
$$\hat{n} \begin{cases} R_n - P_n = ma_n = 0 \\ \hat{t} \begin{cases} P_t = ma_t \end{cases} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} R_n = P_n = mg \cos \alpha \\ a_t = g \sin \alpha \end{cases}$$
 dove la forza peso



è stata decomposta secondo le sue proiezioni lungo gli assi  $t$  ( $P_t = P \sin \alpha$ ) ed  $n$

( $P_n = P \cos \alpha$ ). **Studio della cinematica:** l'accelerazione di caduta è  $a_t = g \sin \alpha = 4.14 \text{ m/s}^2$  (moto unif. accelerato). Integrando la velocità vale  $v(t) = a_t t$  (velocità iniziale nulla). Integrando lo spazio percorso è  $s(t) = a_t t^2 / 2$ . L'istante  $t^*$  al quale il blocco raggiunge la base del piano inclinato si ottiene imponendo  $s(t^*) = a_t t^{*2} / 2 = s$  da cui  $t^* = \sqrt{2s/a_t}$ ; allora il blocco raggiunge la velocità

$v_{fin} = v(t^*) = a_t t^* = \sqrt{2sa_t} = \sqrt{2sg \sin \alpha} = \sqrt{2gh} = 4.98 \text{ m/s}$  ( $h$  è l'altezza iniziale del blocco). La

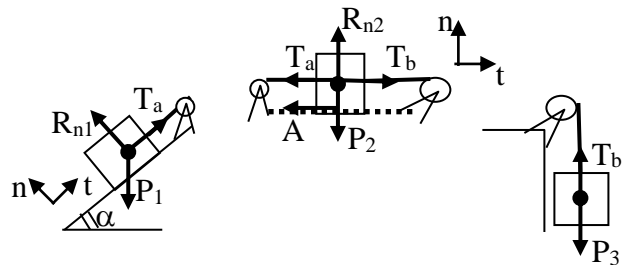
presenza dell'attrito modifica il sistema delle equazioni in 
$$\hat{n} \begin{cases} R_n - P_n = 0 \\ \hat{t} \begin{cases} P_t - A = ma_t \end{cases} \end{cases}$$
. Dalla prima si ricava

$R_n = P_n = mg \cos \alpha$ , mentre dalla seconda si chiarisce la natura dell'attrito (statico o dinamico). **Ipotesi statica:** Supponiamo che il corpo sia in quiete ( $a_t = 0$ ). Il valore dell'attrito necessario per garantire questo stato è  $A_s = P_t = mg \sin \alpha$ . L'ipotesi è corretta se l'attrito richiesto risulta inferiore a quello massimo disponibile  $A = P_t = mg \sin \alpha \leq \mu_s R_n = \mu_s mg \cos \alpha$  da cui  $\tan(\alpha) \leq \mu_s$  che porta all'assurdo

$\tan(25^\circ) = 0.466 \leq 0.25$ . L'ipotesi statica non è soddisfatta. Il corpo si muove con una accelerazione  $a_t = (P_t - A_d)/m$  dove l'attrito dinamico vale  $A_d = \mu_d R_n = \mu_d mg \cos \alpha$ . Combinando le due espressioni si ottiene una accelerazione costante di valore  $a_t = g(\sin \alpha - \mu_d \cos \alpha) = 2.37 \text{ m/s}^2$  (moto uniformemente accelerato). Le espressioni della velocità generica  $v(t) = a_t t$ , dello spazio percorso  $s(t) = a_t t^2 / 2$ , dell'istante  $t^*$  di fine corsa  $t^* = \sqrt{2s/a_t}$  e della velocità finale  $v_{fin} = v(t^*) = a_t t^* = \sqrt{2sa_t}$  sono analoghe al caso senza attrito. L'unica differenza è nel valore inferiore di  $a_t$  che porta alla velocità finale  $v_{fin} = \sqrt{2sg(\sin \alpha - \mu_d \cos \alpha)} = 3.77 \text{ m/s}$ .

5. Il sistema rimane in equilibrio se la massa  $m_3$  viene scelta nell'intervallo  $M_{min} \leq m_3 \leq M_{max}$ . Nel caso  $m_3 > M_{max}$  il sistema prende a muoversi verso destra. Nel caso  $m_3 < M_{min}$  il sistema prende a muoversi verso sinistra. I valori estremi  $M_{min}$ ,  $M_{max}$  vengono calcolati imponendo l'equilibrio delle forze su ciascuna massa singolarmente. Nel caso in cui  $P_3 > P_1 \sin \alpha$  abbiamo

$$\begin{aligned} \text{massa } m_1 & ; \begin{cases} t) & T_a = P_1 \sin \alpha \\ n) & R_{n1} = P_1 \cos \alpha \end{cases} \\ \text{massa } m_2 & ; \begin{cases} t) & T_b - T_a - A = 0 \\ n) & R_{n2} = P_2 \end{cases} \\ \text{massa } m_3 & ; T_b = P_3 \end{aligned}$$



Si noti come in figura sia stato scelto un verso per la forza di attrito  $A$  corrispondente al caso  $P_3 > P_1 \sin \alpha$ . Il verso di  $A$  è ovviamente opposto quando invece  $P_3 < P_1 \sin \alpha$ . Combinando le equazioni si ottiene per la forza di attrito sul secondo blocco:

$$|A| = |T_b - T_a| = |P_3 - P_1 \sin \alpha| \leq A_{max} = \mu_s R_{n2} = \mu_s P_2 \quad \text{che ha soluzione}$$

$$m_1 \sin \alpha - \mu_s m_2 \leq m_3 \leq m_1 \sin \alpha + \mu_s m_2 \quad \text{e quindi} \quad 1 \text{Kg} \leq m_3 \leq 5 \text{Kg} .$$

## 6. Studio delle forze sui singoli blocchi

### Blocco anteriore

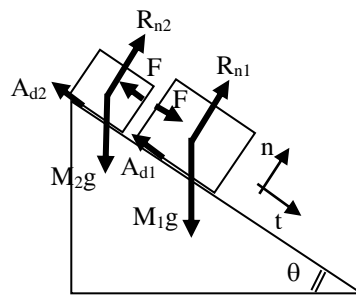
Scomponendo tutte le forze agenti lungo gli assi  $t, n$

$$\begin{aligned} t) & \left\{ M_1 g \sin \theta - \mu_{d1} M_1 g \cos \theta + F = M_1 a \right. \\ n) & \left. \left\{ R_{n1} = M_1 g \cos \theta \right. \right. \end{aligned}$$

### Blocco posteriore

Scomponendo tutte le forze agenti lungo gli assi  $t, n$

$$\begin{aligned} t) & \left\{ M_2 g \sin \theta - \mu_{d2} M_2 g \cos \theta - F = M_2 a \right. \\ n) & \left. \left\{ R_{n2} = M_2 g \cos \theta \right. \right. \end{aligned}$$



$$\text{Dalle espressioni lungo l'asse del moto} \quad a = g \frac{(M_1 + M_2) \sin \theta - (\mu_{d1} M_1 + \mu_{d2} M_2) \cos \theta}{M_1 + M_2} = \mathbf{0.804 \text{ m/s}^2}$$

$$\text{la forza di contatto tra i blocchi è} \quad F = M_1 (a - g \sin \theta + \mu_{d1} g \cos \theta) = \frac{M_1 M_2 (\mu_{d1} - \mu_{d2}) g \cos \theta}{M_1 + M_2} = \mathbf{4.82 \text{ N}}$$